

Создание компьютерной программы по моделированию геосистемы преследует следующие цели:

1. Разработать систему автоматизированного физико-географического и экономико-географического прогнозирования
2. Сконструировать систему поддержки принятия решения для управления развитием географических систем различных рангов.

СПИСОК ЛИТЕРАТУРЫ

1. Воронин Ю.А. Основы теории сходства//М.,1986
2. Зубов А.И. Общая теория управления//М., Высшая школа, 1986
3. Клёнов М.В., Ольшанский А.М. Исследование объединенной эколого-географической системы Волго-Вятского и Уральского экономических районов: прогноз основных направлений развития хозяйственного комплекса и окружающей среды//Самара, 2003.
4. Клёнов М.В., Ольшанский А.М., Рязанов А.Ю. Развитие и моделирование геосистем как сложный многофакторный процесс//Самара, 2004.

ОБ УСТОЙЧИВОСТИ РЕШЕНИЙ ЗАДАЧИ КОШИ ДЛЯ ГИПЕРБОЛИЧЕСКОЙ СИСТЕМЫ С ПЕРИОДИЧЕСКИМИ ПО ВРЕМЕНИ КОЭФФИЦИЕНТАМИ

Романовский Р.К., Мендзив М.В.

Омский государственный технический университет

В работах [1, 2] известный метод Римана для гиперболического уравнения второго порядка распространён на одномерные гиперболические системы общего вида. Получено явное представление решений задачи Коши. Ядрами интегральной формулы служат матрицы двух типов, получившие название матриц Римана первого и второго рода и представляющие собой сингулярную и регулярную компоненты фундаментальной матрицы гиперболической системы. Изучена детальная структура матриц Римана. В [3 - 5] этот математический аппарат применен к анализу асимптотического поведения решений задачи Коши. В частности, в [4] построен оператор монодромии системы указанного в названии класса, получены спектральные признаки устойчивости и дихотомии; в пространственно-однородном случае вычислена резольвента оператора монодромии, получено конструктивное описание его спектра.

В [6, 7] предложен подход к анализу устойчивости решений краевых задач для одномерной гиперболической системы на основе прямого метода Ляпунова: в [6] – для задачи Коши, в [7] – для смешанной задачи, встречающейся в акустике, химической кинетике. В [7] получено приложение к анализу устойчивости стационарных режимов в химических реакторах.

Данный доклад – продолжение [6, 7]. Рассматривается, как и в [4], задача Коши для системы указанного в названии класса. Построен вариант прямого метода Ляпунова, в котором условие на производную функционала Ляпунова вдоль траекторий системы

существенно ослаблено по сравнению с общей ситуацией в [6].

Рассмотрим гладкий гиперболический оператор с кратными характеристиками

$$L = \frac{\partial}{\partial t} + A(x, t) + B(x, t)$$

Здесь

$$A, B: \dot{\mathbf{u}}^2 \rightarrow \text{Mat}(N, \div), A = \text{diag}(a_1 I_1, \mathbf{K}, a_n I_n), a_1 > \mathbf{K} > a_n,$$

I_k – единичная матрица порядка

$$N_k, \sum N_k = N. \text{ Будем предполагать}$$

$$1) A, B \text{ периодичны по } t \text{ с периодом } T > 0;$$

$$2) A, A', B \text{ ограничены в } \dot{\mathbf{u}}^2.$$

Обозначим H линейал гладких финитных функций $h(x): \dot{\mathbf{u}} \rightarrow \div^N$.

Задача Коши

$$L(u) = 0, \quad u(x, 0) = h(x) \in H \quad (1)$$

однозначно разрешима в классе гладких функций $u(x, t): \dot{\mathbf{u}}^2 \rightarrow \div^N$, и при каждом

$$t \in \dot{\mathbf{u}} \quad u(x, t) \in H. \text{ Введем в } H \text{ скалярное про-}$$

изведение и норму формулами

$$\langle g, h \rangle = \int h^* g dx, \quad |h| = \sqrt{\langle h, h \rangle}. \text{ Зафиксируем}$$

гладкую ограниченную вместе с производными первого порядка матрицу $\Gamma(x, t)$ порядка N со свойствами

$$\Gamma^* = \Gamma, \quad m_1 I \leq \Gamma \leq m_2 I \quad (m_k > 0), \quad (2)$$

$$\Gamma A = A \Gamma, \quad \Gamma(x, t+T) = \Gamma(x, t)$$

и определим функционал $V: H \times \dot{\mathbf{u}} \rightarrow \dot{\mathbf{u}}$

равенством

$$V(h, t) = \langle \Gamma(x, t) h, h \rangle.$$

Производная функционала вдоль траекторий системы (1) дается формулой

$$V^{\dot{\mathbf{u}}}(h, t) = \langle F(x, t) h, h \rangle,$$

$$F = \Gamma_t' + (\Gamma A)_x - \Gamma B - B^* \Gamma$$

ТЕОРЕМА. Пусть существует матрица Γ со свойствами (2) такая, что

$$1^\circ) F \leq 0 \text{ в полуплоскости } t \geq 0;$$

$$2^\circ) F \leq -mI \quad (m > 0) \text{ хотя бы на одной прямой}$$

$$t = \text{const} \geq 0.$$

Тогда решение $u = 0$ системы (1) экспоненциально устойчиво: существуют постоянные $m, n > 0$ такие, что для любого решения

$$|u(x, t)| \leq m e^{-n t} |u(x, 0)| \quad (t \geq 0). \quad (3)$$

ДОКАЗАТЕЛЬСТВО. Обозначим $U(t, t)$ разрешающий оператор задачи Коши (1). Из формулы для решения задачи Коши в [1] следует: $U(t, t)$ – линейный ограниченный (при фиксированных t, t)

оператор $H \rightarrow H$, гладкий по t, t в операторной топологии, при этом выполняется равенство (свойство стационарности на периоде)

$$U(t+T, t+T) = U(t, t) \quad (4)$$

1. Пусть условия 1°, 2° выполняются при $\Gamma = I$.

Имеем для значений V, \mathbf{V} на любом решении $u(x, t)$ равенства

$$V = \langle U^* U h, h \rangle,$$

$$\mathbf{V} = \langle (U^* U)' h, h \rangle, U = U(t, 0)$$

Условия 1°, 2° дают:

$$(U^* U) \leq 0; \quad (U^* U)' \leq -mI \quad (5)$$

при некотором $t \geq 0$.

Из второго неравенства (5) легко получить: существует $t_0 > 0$ такое, что

$$U^* U|_{t=t_0} < I. \quad (6)$$

Зафиксируем период $T_0 = kT \geq t_0$; с учетом

(6) и первого неравенства (5) имеем: число

$$q = |U(T_0, 0)| < 1. \quad (7)$$

Далее, из (4) вытекает равенство

$$U(nT_0, 0) = [U(T_0, 0)]^n, \quad (8)$$

$$n = 0, 1, 2, \mathbf{K}.$$

Из (7), (8) с учетом априорной оценки для решения задачи Коши (1) вытекает для решений (1) оценка (3) с константой $n = |\ln q|$.

2. В общем случае замена Ляпунова

$y = \Gamma^{1/2} x$, где $\Gamma^{1/2}$ - эрмитово-положительный корень из Γ , приводит к ситуации пункта 1.

Заметим, что требования 1°, 2° на \mathbf{V} существенно слабее, чем в аналогичной ситуации в [6] для систем с любыми гладкими коэффициентами.

СПИСОК ЛИТЕРАТУРЫ

$$\left. \begin{aligned} x_{k+1}^1 &= x_k^1 + T a_1 (N - I(1 - K)x_k^1 - g_2 x_k^3 - x_k^1 - x_k^2)(a_1 x_k^1 + b u_1) + x_k^1; \\ x_{k+1}^2 &= x_k^2 + T a_2 (N - x_k^1 - x_k^2)(a_2 x_k^1 + a_3 x_k^2 + b u_2) + x_k^2; \\ x_{k+1}^3 &= x_k^3 + T a_3 (N - g_0 x_k^3)(a_4 x_k^1 + a_5 x_k^2 + a_6 x_k^3) + x_k^3, \end{aligned} \right\} \quad (1)$$

где x_k^1 - количество абонентов компании; x_k^2 - количество абонентов у сотовой компании-конкурента; x_k^3 - количество потенциальных абонентов, понимающих, что тариф, предлагаемый конку-

1. Романовский Р.К. О матрицах Римана первого и второго рода// Докл. АН СССР 1982. Т. 267, №3. С. 577 - 580.

2. Романовский Р.К. О матрицах Римана первого и второго рода// Мат. сб. 1985. Т. 127, №4. С. 494 - 501.

3. Романовский Р.К. Экспоненциально расщепляемые гиперболические системы с двумя независимыми переменными// Мат. сб. 1987. Т. 133, №3. С. 341 - 355.

4. Романовский Р.К. Об операторе монодромии гиперболической системы с периодическими коэффициентами// В книге: Применение методов функционального анализа к задачам математической физики. Киев: Изд. ИМ АН УССР 1987. С. 47 - 52.

5. Романовский Р.К. Усреднение гиперболических уравнений// Докл. АН СССР 1989. Т. 306, №2. С. 286 - 289.

6. Воробьева Е.В., Романовский Р.К. Об устойчивости решений задачи Коши для гиперболической системы с двумя независимыми переменными// Сиб. мат. журн. 1998. Т. 39, №6. С. 1290 - 1292.

7. Романовский Р.К., Воробьева Е.В., И.Д. Макарова. Об устойчивости решений смешанной задачи для почти линейной гиперболической системы на плоскости// Сиб. журн. индустриальной математики 2003. Т. VI, №1. С. 118 - 124.

ОЦЕНИВАНИЕ И ПРОГНОЗИРОВАНИЕ ПОЛОЖЕНИЯ КОМПАНИИ НА РЫНКЕ СОТОВОЙ СВЯЗИ

Смолин В.В.

Южно-Уральский государственный университет,
Челябинск

Для модели поведения на рынке фирмы-оператора сотовой связи формулируется и решается задача оценивания положения компании на рынке, в том числе и с целью прогнозирования состояния рынка сотовой связи. Модель учитывает наличие компаний-конкурентов, а также параметры, влияющие на выбор потенциальными абонентами той или иной компании.

Построена модель функционирования сотовой компании в условиях конкуренции [1, 2] и изменяющейся рыночной ситуации (фактически, модель рынка сотовой связи), имеющая вид:

рентом, лучше; N - общее число потенциальных абонентов в регионе; x_k^i , $i = 1, 2, 3$ - ошибка, характеризующая расхождение уравнений модели и реальной динамики изменения количества абонентов;